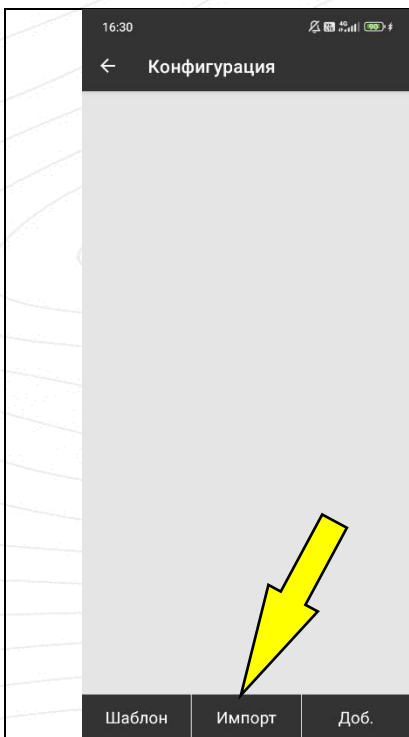


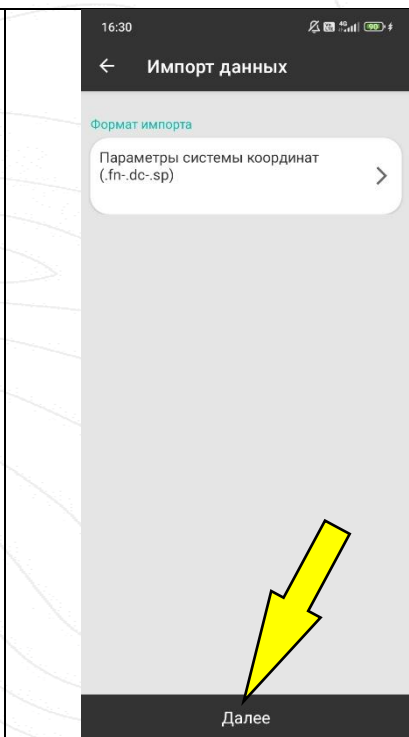
Быстрый старт ПО STEC FieldMaster

1. Создание проекта и настройка системы координат

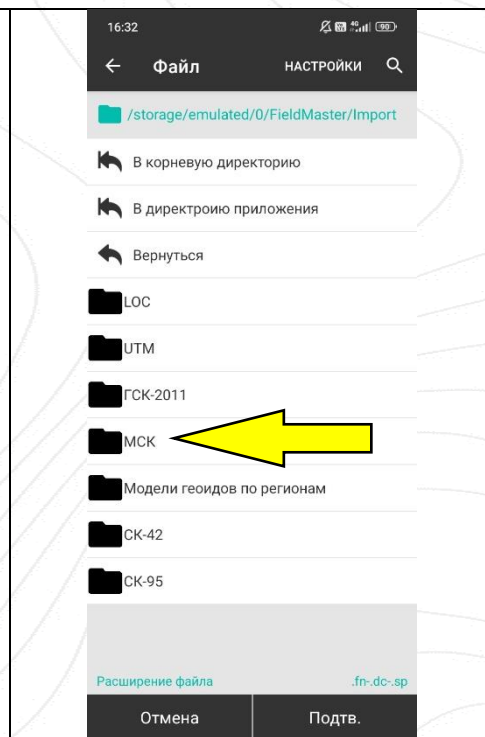
<p>Зайдите в «Проект» - «Менеджер проектов».</p>	<p>Нажмите «Новый», чтобы создать новый проект.</p>	<p>Введите «Название проекта» нажмите «Текущая система координат».</p>
<p>В настройках систем координат нажмите на «Тип».</p>	<p>Появится окно с выбором варианта. Для сети RTKNet - выберите «Локальные параметры».</p>	<p>Нажмите на значок «Настройки» напротив названия системы координат.</p>



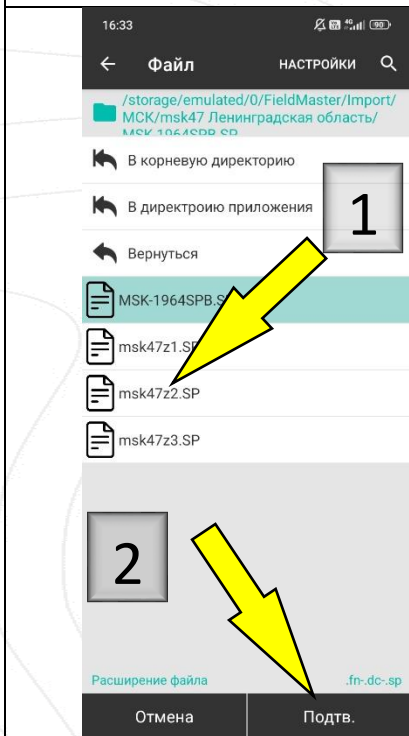
Нажмите на «Импорт».



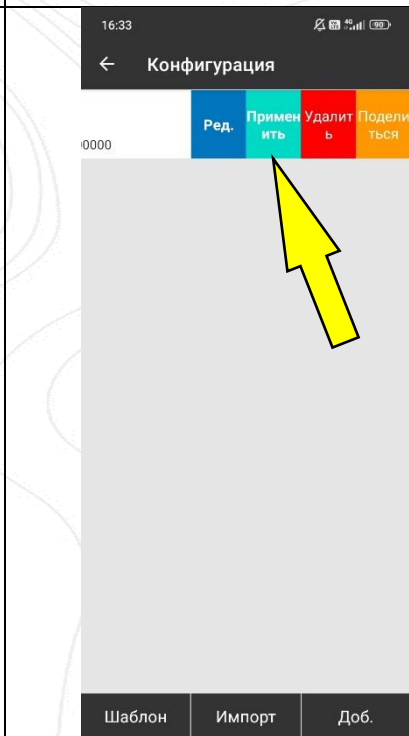
Нажмите на «Далее».



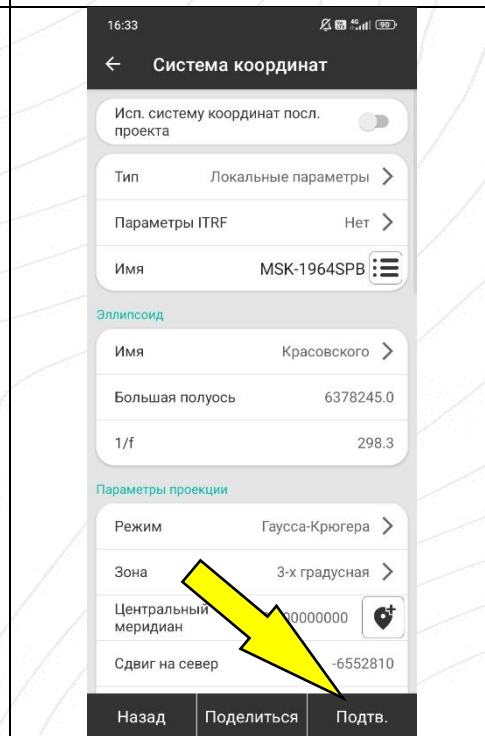
Выберете папку с нужной системой координат.



Далее из списка МСК выберете нужный регион и зону, нажмите «Подтвердить».



Нажмите на добавленную МСК в списке, после этого нажмите «Применить».



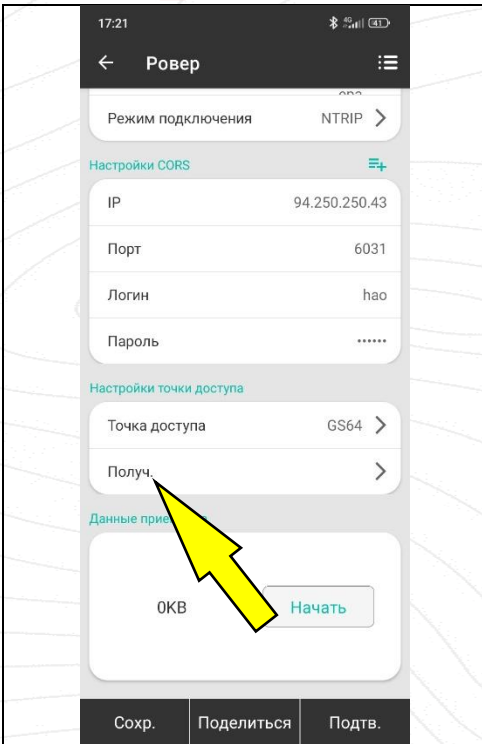
Нажмите «Подтвердить» чтобы применить настройки системы координат к проекту.

2. Подключение к приемнику

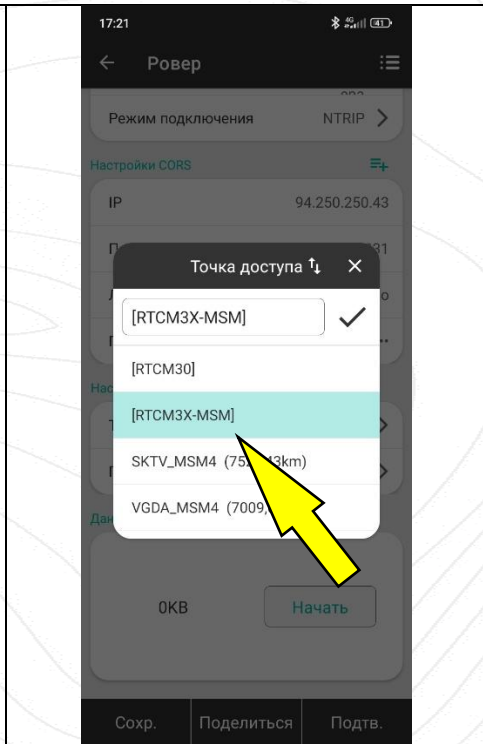
<p>Чтобы подключиться к приемнику, перейдите на вкладку «Приемник», затем нажмите «Подключение».</p>	<p>Выберете в окне «Режим» - «WiFi» (для AR и лазера) или «Bluetooth» (без AR и лазера), далее нажмите «Поиск» (Перед подключением включите геолокацию в настройках контроллера).</p>	<p>Когда в окне увидите серийный номер вашего приемника нажмите на него, затем нажмите «Подключить».</p>

3. Настройка режима работы Ровер (Интернет контроллера)

<p>Для настройки приемника в качестве ровера на вкладке «Приемник» нажмите на «Ровер».</p>	<p>«Угол отсечения» - 10 градусов. «Канал передачи» – «Интернет контроллера» (Сим-карта должна быть в контроллере). В поле «Настройки CORS» нажмите на плюсики с тремя полосками</p>	<p>В новом окне нажмите «Добавить», чтобы добавить шаблон подключения к сети CORS.</p>
<p>Введите данные учетной записи, как на изображении: IP, порт, логин и пароль (как в личном кабинете). Далее нажмите «Подтвердить». https://rtknet.ru/pdf/spravka-rtknet.pdf (Подробная информация)</p>	<p>Нажмите на свою учетную запись</p>	<p>Нажмите «Применить», чтобы применить введенные параметры к настройкам ровера.</p>

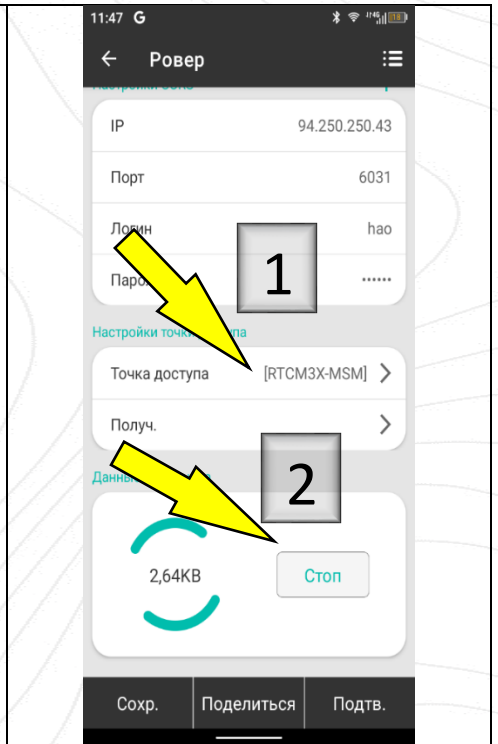


Нажмите «**Получить**», чтобы загрузить список баз.

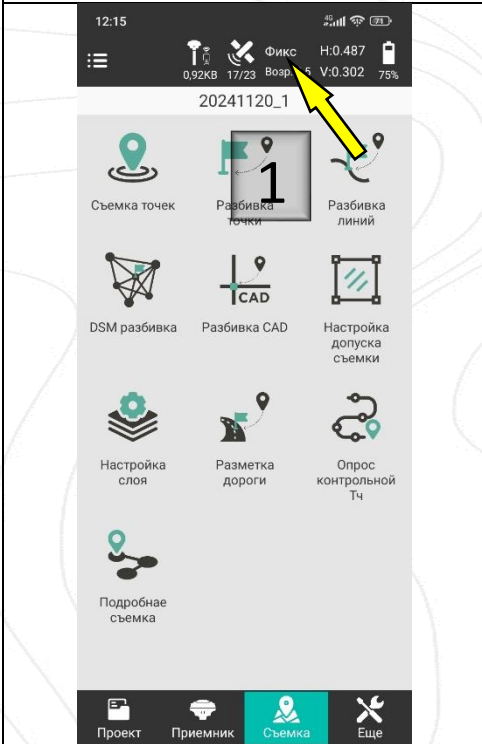


В окне «**Точки доступа**» выберите «**[RTCM3X-MSM]**».

[RTCM3X-MSM] – автоматическое подключение к ближайшей базе.

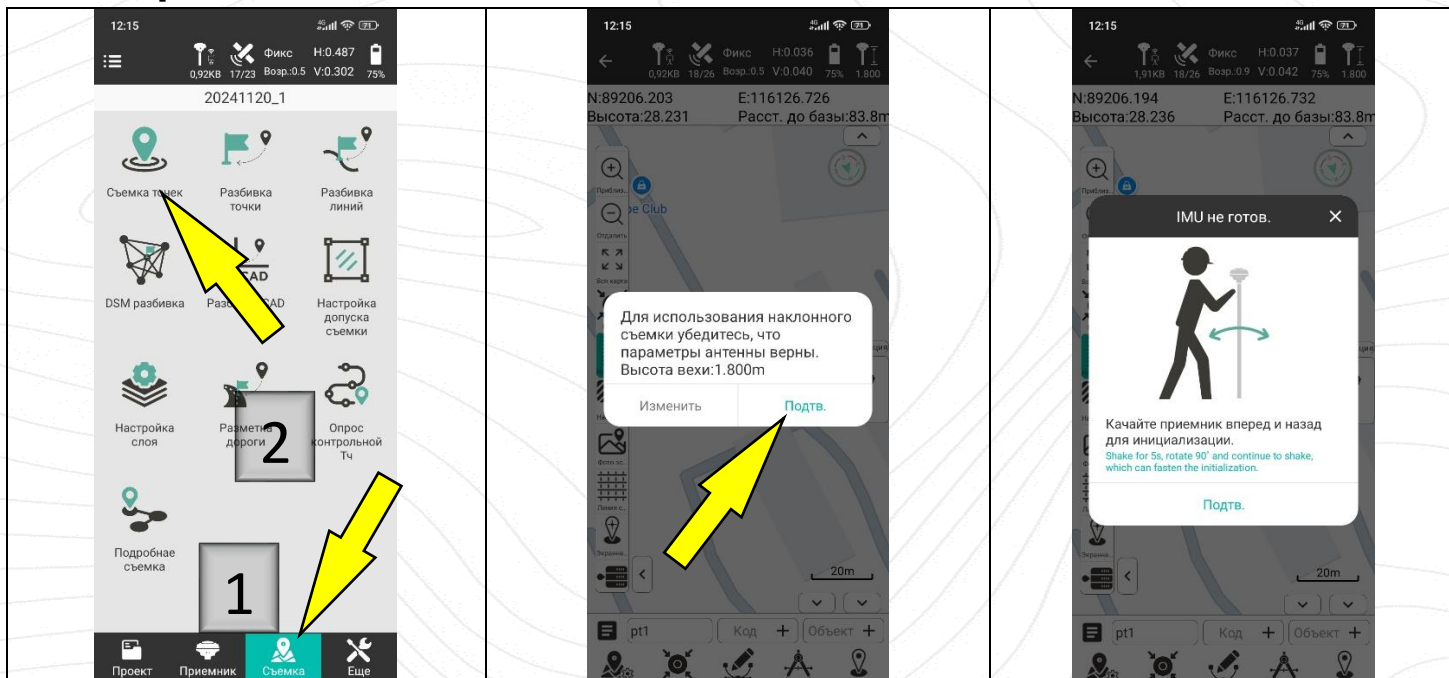


Нажмите «**Начать**», при наличии интернета и активной учетной записи она изменится на «**Стоп**» и слева пойдет загрузка данных. Нажмите «**Подтвердить**».



После успешного подключения убедитесь, что решение «**Фикс**».

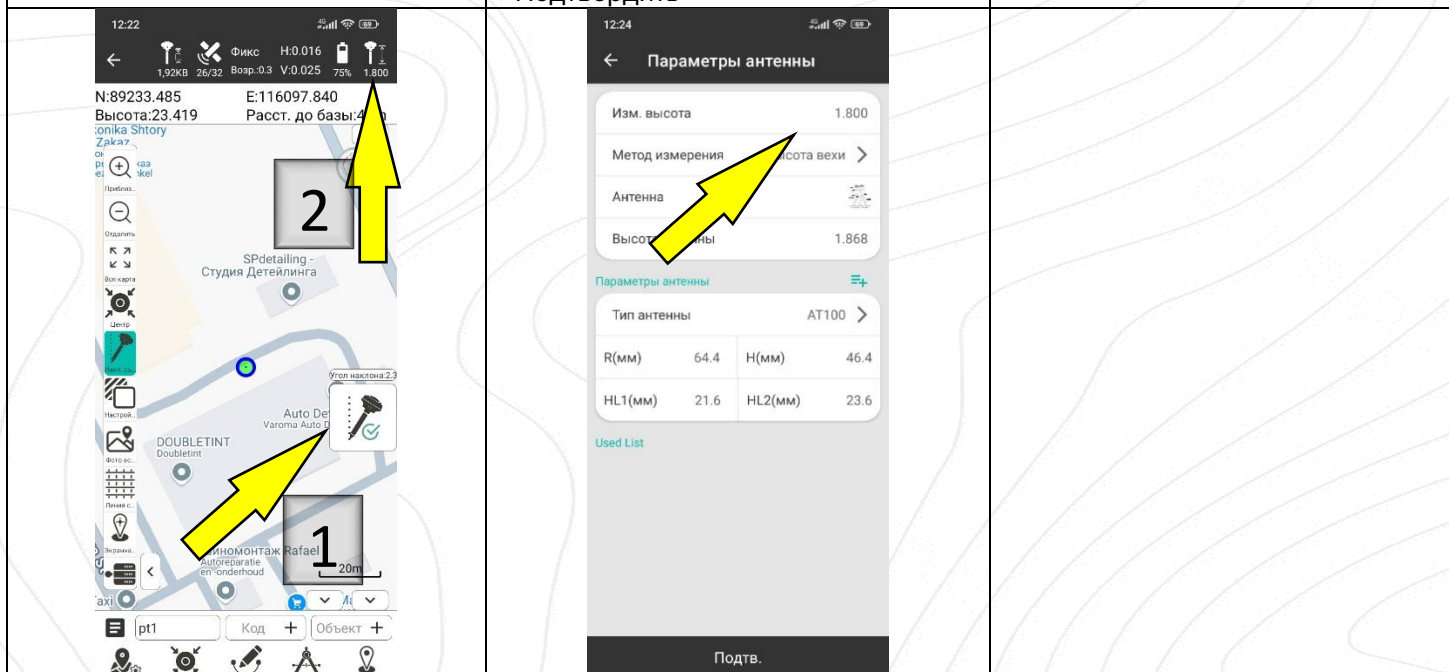
4. Настройка IMU



После успешного подключения к базе и получении фиксированного решения, перейдите во вкладку «Съемка» и нажмите «Съемка точек».

Откроется меню съемки, в котором по умолчанию активируется съемка под наклоном. Убедитесь что вы правильно установили высоту вехи. Если все верно, нажмите «Подтвердить»

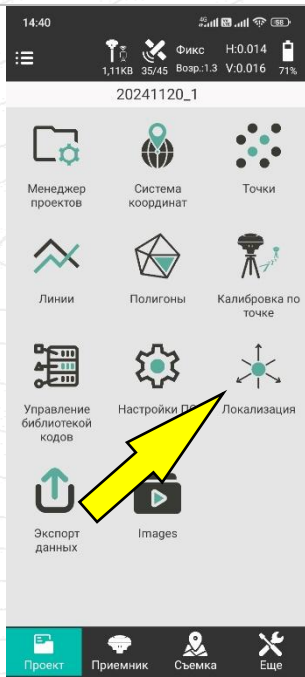
Далее необходимо будет покачать веху вперед – назад, как показано на рисунке.



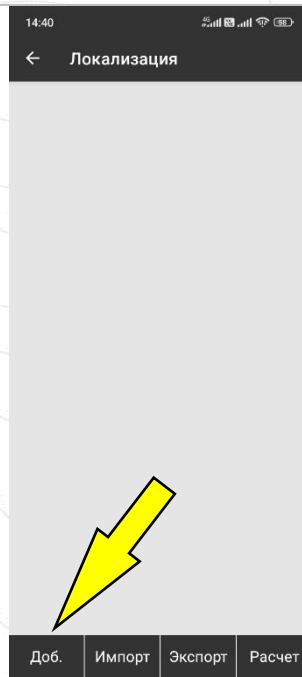
После успешной инициализации окно пропадет, и съемка под наклоном станет доступна. Для съемки точки нажмите на иконку справа. Для изменения высоты вехи нажмите на значек, указанный цифрой «2»

Введите текущую высоту вехи, на которой размещен приемник. Нажмите «Подтвердить».

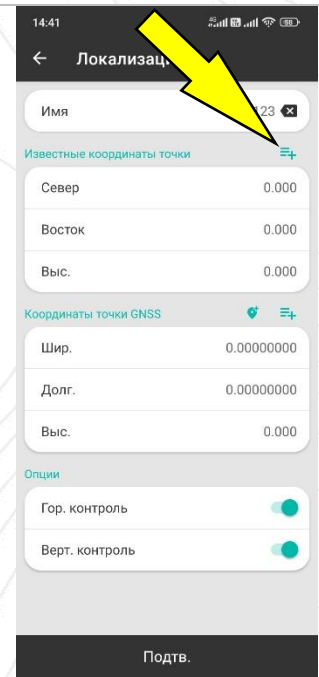
5. Локализация



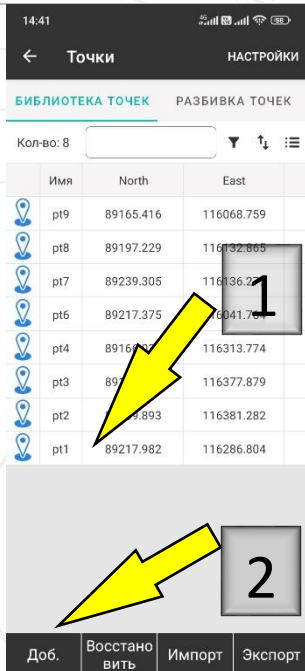
Во вкладке «Проект» нажмите «Локализация».



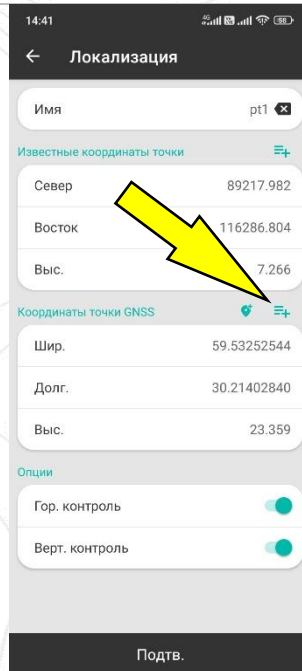
В открывшемся окне нажмите «Добавить».



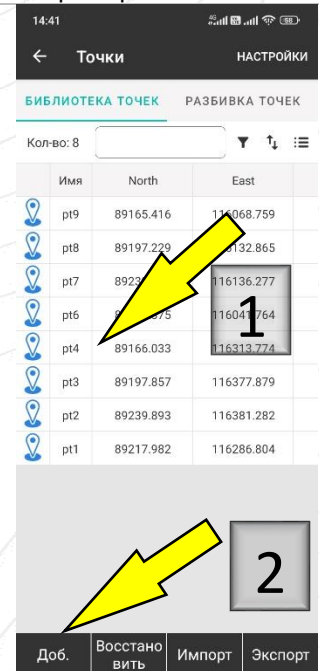
В строке «Известные координаты точек» нажмите на плюсики с тремя полосками чтобы выбрать известную точку из памяти прибора.



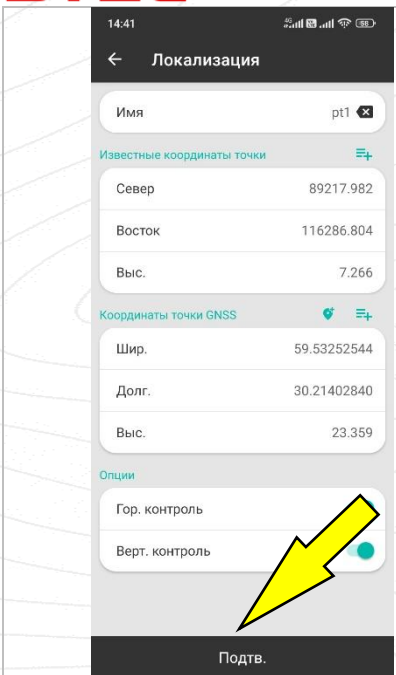
В окне библиотеки точек выберете известную точку и нажмите «Добавить».



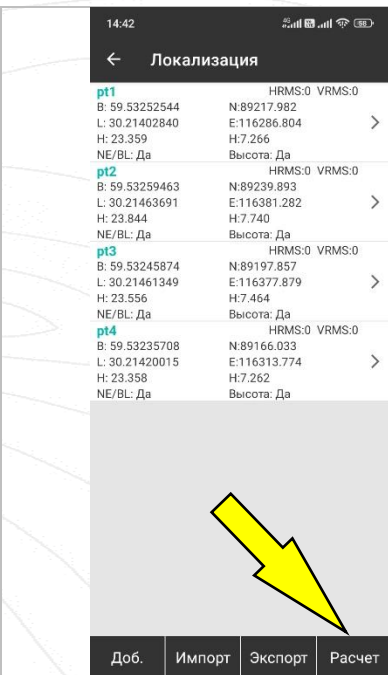
В строке «Координаты точки GNSS» нажмите на плюсики с тремя полосками чтобы выбрать снятую точку из памяти прибора.



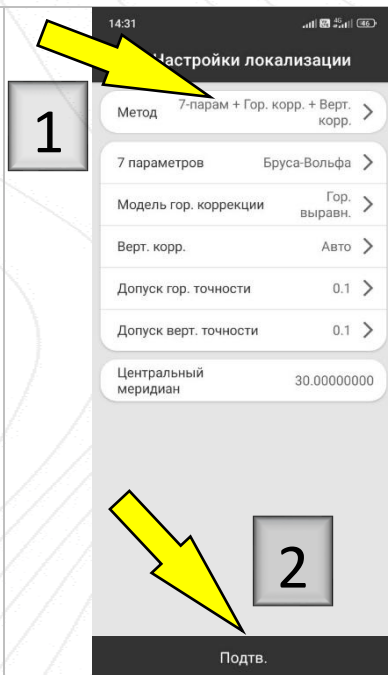
В окне библиотеки точек выберете измеренную точку и нажмите «Добавить».



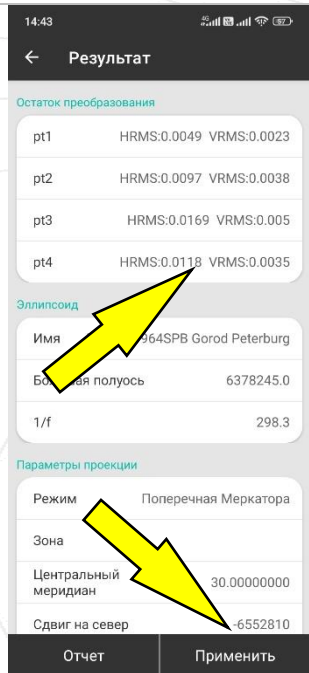
Нажмите «Подтвердить».



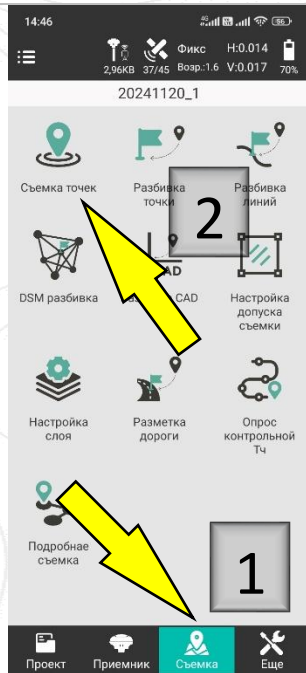
Подобным образом добавьте еще минимум 4 пары пунктов. Рекомендуется добавлять 6-10 пунктов. После добавления пунктов нажмите «Расчет».



Откроется окно *Настройки локализации*, в котором рекомендуется выбрать метод локализации «7 параметров + горизонтальная и вертикальная коррекция». Далее нажмите «Подтвердить».



В следующем окне мы увидим результат расчета локализации, и погрешности пунктов в плане и по высоте. Если нас все устраивает нажимаем «Применить».



Переходим в меню «Съемка» - «Съемка точек»



На карте мы видим, что известные и измеренные пункты сошлись между собой. Локализация применилась.